

ステッピングモータドライバシリーズ

高機能・高信頼性 36V 耐圧

ステッピングモータドライバシリーズ



BD6383EFV, BD6385EFV, BD6387EFV, BD6389FM

No.12009JAT04

## ●概要

BD6387EFV, BD6385EFV, BD6383EFV, BD6389FM, はロームステッピングモータドライバシリーズにおいて最も高機能かつ高信頼性を提供する High grade タイプです。低 ON 抵抗 DMOS と高放熱パワーパッケージ採用により IC の発熱を低減し、各種保護回路を充実させたシリーズです。

基本機能としては、低消費パイポラ PWM 定電流駆動ドライバで、電源定格 36V、出力電流定格は 1.0A~2.2A まで取り揃えております。入インターフェースは CLK-IN 駆動方式とパラレル IN 駆動方式両対応となっており、アプリケーションのニーズに応じて入力方式をご選択いただけます。励磁モードは FULL STEP、HALF STEP(2 種類)、QUARTER STEP モードに対応しており、電流減衰方式においては、FAST DECAY/SLOW DECAY の比率を自由に設定することができ、あらゆるモータに対して最適な制御状態を実現することが可能です。また、電源も 1 系統で駆動できるためセット設計の容易化に貢献します。

## ●特長

- 1) 電源 1 系統駆動(定格 36V)
- 2) 出力電流定格 1.0A, 1.5A, 2.0A, 2.2A をラインアップ
- 3) 低 ON 抵抗 DMOS 出力
- 4) CLK-IN 駆動方式対応(高機能トランスレータ回路内蔵)
- 5) パラレル IN 駆動方式対応
- 6) ステッピングモータ/DC モータ(×2)駆動選択可能
- 7) PWM 定電流制御(自励方式)
- 8) スパイクノイズキャンセル機能内蔵(外付けノイズフィルタ不要)
- 9) FULL STEP, HALF STEP(2 種類), QUARTER STEP 対応
- 10) 外付け  $\mu$ STEP 駆動対応
- 11) 電流減衰方式切り換え機能(FAST/SLOW DECAY 比率リニア可変)
- 12) 正転・逆転切り換え機能
- 13) パワーセーブ機能
- 14) ロジック入力プルダウン抵抗内蔵
- 15) パワーON リセット機能
- 16) 温度保護回路(TSD)
- 17) 過電流保護回路(OCP)
- 18) 低電圧時誤動作防止機能(UVLO)
- 19) 過電圧時出力 OFF 機能(OVLO)
- 20) 電源未印加時誤動作防止機能(Ghost Supply Prevention 機能)
- 21) 静電耐圧 6kV (HBM 規格)
- 22) 隣接ピンショート保護
- 23) 逆装着保護
- 24) 超小型・超薄型・高放熱(裏面放熱タイプ)HTSSOP パッケージ(BD6387EFV/BD6385EFV/BD6383EFV)
- 25) FIN 放熱タイプ HSOP パッケージ(BD6389FM)
- 26) ピンコンパチブルラインアップ(BD6387EFV/BD6385EFV/BD6383EFV)

## ●用途

PPG、マルチファンクションプリンタ、レーザービームプリンタ、インクジェットプリンタ、監視カメラ、WEB カメラ、ミシン、フォトプリンタ、FAX、スキャナ、ミニプリンタ、玩具、ロボットなど

## ●絶対最大定格(Ta=25°C)

	記号	BD6387EFV	BD6385EFV	BD6383EFV	BD6389FM	単位
電源電圧	V <sub>CC0,1,2</sub>	-0.2~+36.0				V
許容損失	Pd	1.6 <sup>※1</sup>			2.8 <sup>※3</sup>	W
		4.7 <sup>※2</sup>			5.2 <sup>※4</sup>	
制御入力電圧	V <sub>IN</sub>	-0.2~+5.5				V
RNF 最大印加電圧	V <sub>RNF</sub>	0.5				V
出力電流	I <sub>OUT</sub>	2.0 <sup>※5</sup>	1.5 <sup>※5</sup>	1.0 <sup>※5</sup>	2.2 <sup>※5</sup>	A/相
動作温度範囲	T <sub>opr</sub>	-25~+75				°C
保存温度範囲	T <sub>stg</sub>	-55~+150				°C
接合部温度	T <sub>jmax</sub>	150				°C

※1 70mm×70mm×1.6mm ガラスエポキシ基板実装。Ta=25°C以上で使用する場合は、1°Cにつき12.8mWを減じる。

※2 4層専用基板実装。Ta=25°C以上で使用する場合は、1°Cにつき37.6mWを減じる。

※3 70mm×70mm×1.6mm ガラスエポキシ基板実装。Ta=25°C以上で使用する場合は、1°Cにつき22.4mWを減じる。

※4 4層専用基板実装。Ta=25°C以上で使用する場合は、1°Cにつき41.6mWを減じる。

※5 Pd, ASO 及び T<sub>j</sub>=150°Cを超えないこと。

## ●動作条件(Ta= -25~+75°C)

項目	記号	BD6387EFV	BD6385EFV	BD6383EFV	BD6389FM	単位
電源電圧	V <sub>CC0,1,2</sub>	10~28				V
最大出力電流(連続)	I <sub>OUT</sub>	1.7 <sup>※6</sup>	1.2 <sup>※6</sup>	0.7 <sup>※6</sup>	1.9 <sup>※6</sup>	A/相

※6 Pd 及び ASO を超えないこと。

## ●電気的特性

全シリーズ共通 (特に指定のない限り、Ta=25°C、V<sub>CC0,1,2</sub>=24V)

項目	記号	規格値			単位	条件
		最小	標準	最大		
<b>全体</b>						
スタンバイ時回路電流	I <sub>CCST</sub>	-	1.0	3.0	mA	PS=L
回路電流	I <sub>CC</sub>	-	4.5	10	mA	PS=H, VREFX=2V
<b>制御入力(SELECT, CW_CCW, CLK, PS, MODE0, MODE1, ENABLE)</b>						
Hレベル入力電圧	V <sub>INH</sub>	2.0	-	-	V	
Lレベル入力電圧	V <sub>INL</sub>	-	-	0.8	V	
Hレベル入力電流	I <sub>INH</sub>	35	50	85	μA	V <sub>IN</sub> =5V
Lレベル入力電流	I <sub>INL</sub>	-10	0	-	μA	V <sub>IN</sub> =0V
<b>出力(OUT1A, OUT1B, OUT2A, OUT2B)</b>						
出力オン抵抗(BD6387EFV)	R <sub>ON</sub>	-	0.8	1.04	Ω	I <sub>OUT</sub> = ±1.5A, 上下合計
出力オン抵抗(BD6385EFV)	R <sub>ON</sub>	-	1.0	1.3	Ω	I <sub>OUT</sub> = ±1.0A, 上下合計
出力オン抵抗(BD6383EFV)	R <sub>ON</sub>	-	1.5	1.95	Ω	I <sub>OUT</sub> = ±0.5A, 上下合計
出力オン抵抗(BD6389FM)	R <sub>ON</sub>	-	0.7	0.91	Ω	I <sub>OUT</sub> = ±1.7A, 上下合計
出力リーク	I <sub>LEAK</sub>	-	-	10	μA	
<b>電流制御部</b>						
RNFXS 流入電流	I <sub>RNFS</sub>	-2.0	-0.2	-	μA	RNFXS=0V
RNF 流入電流	I <sub>RNF</sub>	-40	-20	-	μA	RNF=0V
VREFX 流入電流	I <sub>VREF</sub>	-2.0	-0.1	-	μA	VREFX=0V
VREFX 入力電圧範囲	V <sub>REF</sub>	0	-	2.0	V	
MTHX 流入電流	I <sub>MTH</sub>	-2.0	-0.1	-	μA	MTHX=0V
MTHX 入力電圧範囲	V <sub>MTH</sub>	0	-	3.5	V	
コンパレータスレッシュホールド	V <sub>CTH</sub>	0.36	0.40	0.44	V	VREFX=2V
最小 ON 時間	t <sub>ONMIN</sub>	0.3	0.7	1.2	μs	R=39kΩ, C=1000pF

## ●端子機能

## 1) BD6387EFV / BD6385EFV / BD6383EFV

端子番号	端子名	機能	端子番号	端子名	機能
1	NC	ノンコネクション	21	VCC0	電源端子
2	RNF1	出力電流検出用抵抗接続端子	22	NC	ノンコネクション
3	RNF1S	電流検出コンパレータ入力端子	23	GND	グラウンド端子
4	NC	ノンコネクション	24	MODE0	モータ励磁モード設定端子
5	OUT1B	Hブリッジ出力端子	25	MODE1	モータ励磁モード設定端子
6	NC	ノンコネクション	26	ENABLE	出力イネーブル端子
7	OUT1A	Hブリッジ出力端子	27	VREF2	出力電流値設定端子
8	NC	ノンコネクション	28	MTH2	電流減衰方式設定端子
9	VCC1	電源端子	29	NC	ノンコネクション
10	NC	ノンコネクション	30	CR2	PWM 周波数設定 CR 接続端子
11	CR1	PWM 周波数設定 CR 接続端子	31	NC	ノンコネクション
12	NC	ノンコネクション	32	VCC2	電源端子
13	MTH1	電流減衰方式設定端子	33	NC	ノンコネクション
14	VREF1	出力電流値設定端子	34	OUT2A	Hブリッジ出力端子
15	SELECT	入力方式切り換え端子	35	NC	ノンコネクション
16	CW_CCW	モータ回転方向設定端子	36	OUT2B	Hブリッジ出力端子
17	NC	ノンコネクション	37	NC	ノンコネクション
18	CLK	進相クロック入力端子	38	RNF2S	電流検出コンパレータ入力端子
19	PS	パワーセーブ端子	39	RNF2	出力電流検出用抵抗接続端子
20	TEST	テスト用端子(GND と接続して使用)	40	GND	グラウンド端子

## 2) BD6389FM

端子番号	端子名	機能	端子番号	端子名	機能
1	NC	ノンコネクション	19	VCC2	電源端子
2	CR1	PWM 周波数設定 CR 接続端子	20	NC	ノンコネクション
3	MTH1	電流減衰方式設定端子	21	NC	ノンコネクション
4	VREF1	出力電流値設定端子	22	OUT2A	Hブリッジ出力端子
5	SELECT	入力方式切り換え端子	23	NC	ノンコネクション
6	CW_CCW	モータ回転方向設定端子	24	OUT2B	Hブリッジ出力端子
7	CLK	進相クロック入力端子	25	NC	ノンコネクション
8	PS	パワーセーブ端子	26	RNF2S	電流検出コンパレータ入力端子
9	TEST	テスト用端子(GND と接続して使用)	27	RNF2	出力電流検出用抵抗接続端子
FIN	FIN	放熱用 FIN 端子 (GND と接続して使用)	FIN	FIN	放熱用 FIN 端子 (GND と接続して使用)
10	GND	グラウンド端子	28	RNF1	出力電流検出用抵抗接続端子
11	MODE0	モータ励磁モード設定端子	29	RNF1S	電流検出コンパレータ入力端子
12	MODE1	モータ励磁モード設定端子	30	NC	ノンコネクション
13	ENABLE	出力イネーブル端子	31	OUT1B	Hブリッジ出力端子
14	VREF2	出力電流値設定端子	32	NC	ノンコネクション
15	MTH2	電流減衰方式設定端子	33	OUT1A	Hブリッジ出力端子
16	CR2	PWM 周波数設定 CR 接続端子	34	NC	ノンコネクション
17	NC	ノンコネクション	35	VCC1	電源端子
18	NC	ノンコネクション	36	VCC0	電源端子

●ブロック図・応用回路図

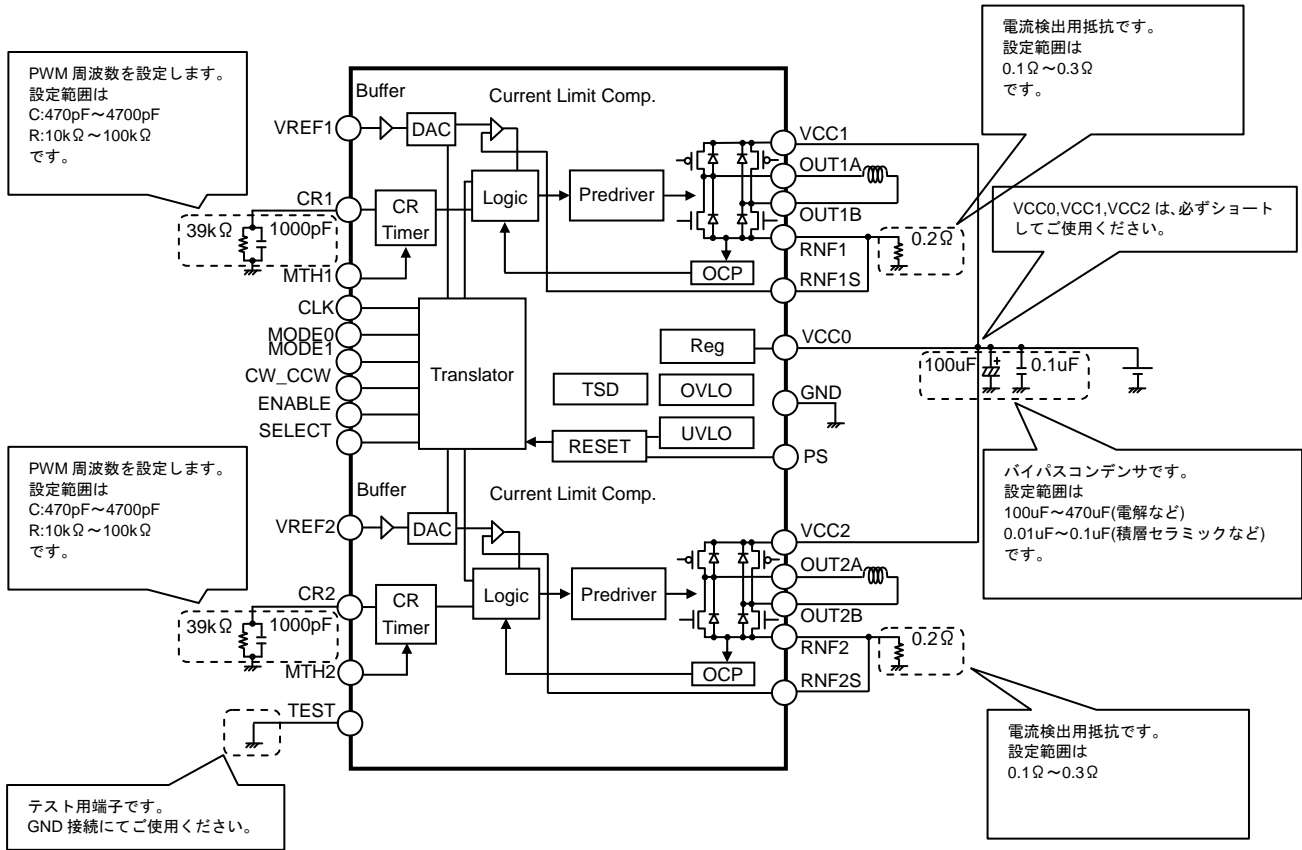


Fig.1 BD6387EFV/BD6385EFV/BD6383EFV/BD6389FM ブロック図・応用回路図

●端子説明

OCCLK/進相クロック入力端子

立ち上がりエッジで動作し、1CLK 毎に電気角が 1 つ進みます。

CLK 端子にノイズが混入するとモータミスステップの原因となりますので、ノイズの飛び込みなどが無いようパターン設計してください。

OMODE0,MODE1/モータ励磁モード設定端子

モータ励磁モードを設定します。

MODE0	MODE1	励磁モード
L	L	FULL STEP
H	L	HALF STEP A
L	H	HALF STEP B
H	H	QUARTER STEP

OCW\_CCW 端子/モータ回転方向設定端子

モータ回転方向を設定します。設定変更は、直後の CLK の立ち上がりエッジにて反映されます。

CW_CCW	回転方向
L	Clockwise (CH2 の電流が CH1 の電流に対して 90° 位相が遅れて出力されます。)
H	Counter Clockwise (CH2 の電流が CH1 の電流に対して 90° 位相が進んで出力されます。)

OENABLE 端子/出力イネーブル端子

すべての出力トランジスタを強制的に OFF します(モータ出力 OPEN)。

ENABLE=L 時は、CLK が入力されても電気角や各動作モードは保持されます。

ENABLE 解除時の復帰状態は、CLK=H 区間で解除する場合と CLK=L 区間で解除する場合とは異なりますのでご注意ください。

ENABLE	モータ出力
L	OPEN(電気角保持)
H	ACTIVE

OPS/パワーセーブ端子

スタンバイ状態にし、モータ出力を OPEN にすることができます。スタンバイ状態に入ると、トランスレータ回路は RESET(イニシャライズ)され電気角は初期化されます。  
 PS=L⇒H 時、スタンバイ状態から通常状態へ復帰し、モータ出力が ACTIVE になるまで 40μs(max.)の遅延があるのでご注意ください。

PS	状態
L	スタンバイ状態(RESET)
H	ACTIVE

RESET 直後の各励磁モードにおける電気角(初期電気角)は以下の通りです。  
 FULL STEP 時の初期状態が他の励磁モードと異なるのでご注意ください。

励磁モード	初期電気角
FULL STEP	45°
HALFSTEP A	0°
HALFSTEP B	0°
QUARTER STEP	0°

OSELECT 端子/入力方式切り換え端子

入力方式を設定する端子です。

SELECT	入力方式
L	CLK-IN 駆動
H	パラレル IN 駆動

●熱軽減曲線

OHTSSOP-B40 パッケージ(BD6387EFV/BD6385EFV/BD6383EFV)

HTSSOP-B40 は裏面にメタルが埋め込んであり、裏面からスルーホールを通して放熱することが可能です。基板表面はもちろん基板裏面にも銅箔などの放熱パターンを広くとることにより、許容損失を大幅上げることができます。裏面メタルは IC チップの裏面とショートしており、GND 電位となっていますので、GND 以外の電位とショートされると誤動作や破壊の可能性があるので避けてください。また裏面メタルは GND とはんだにてショートされることを推奨します。本製品はこの裏面メタルに放熱処理を施し放熱効率を上げて使用することを想定しておりますのでご注意ください。

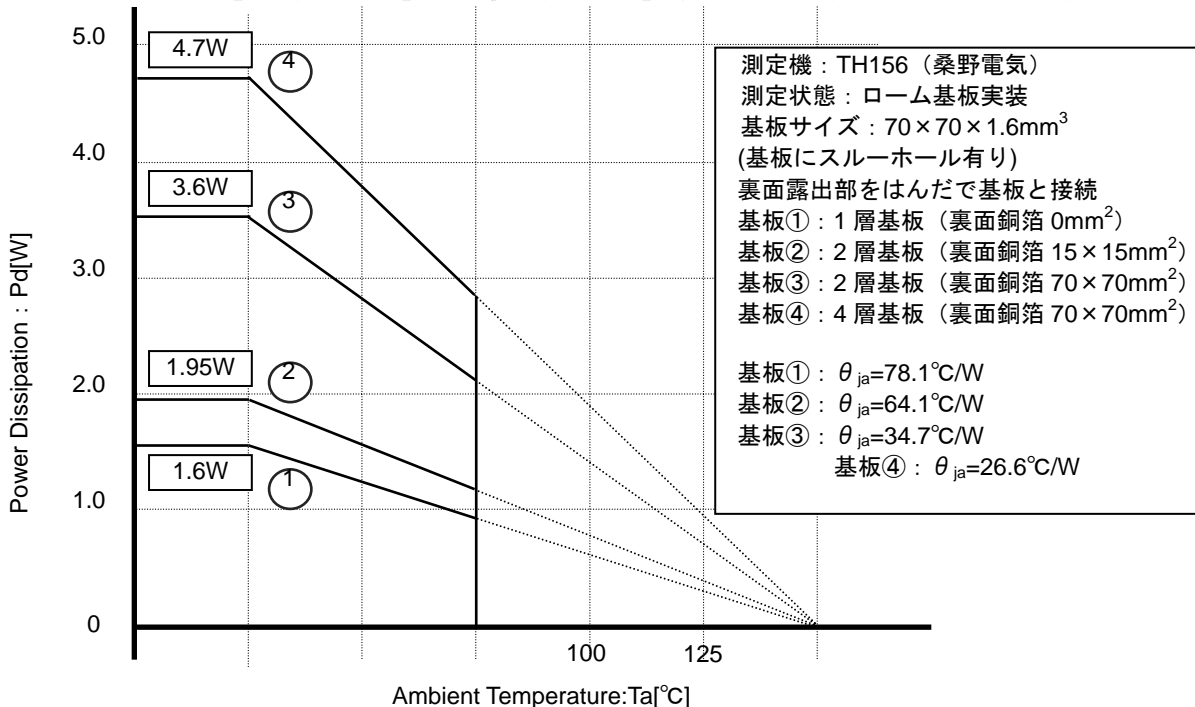


Fig.2 HTSSOP-B40 熱軽減曲線

## ○HSOP-M36 パッケージ(BD6389FM)

HSOP-M36 は IC 側面に放熱 FIN 端子を設けておりますが、この端子に基板表面はもちろん基板裏面にも銅箔などの放熱パターンを広くとることにより許容損失を大幅上げることができます。またこの端子は GND 電位となっており、GND 以外の電位とショートされると誤動作や破壊の可能性がありますので避けてください。

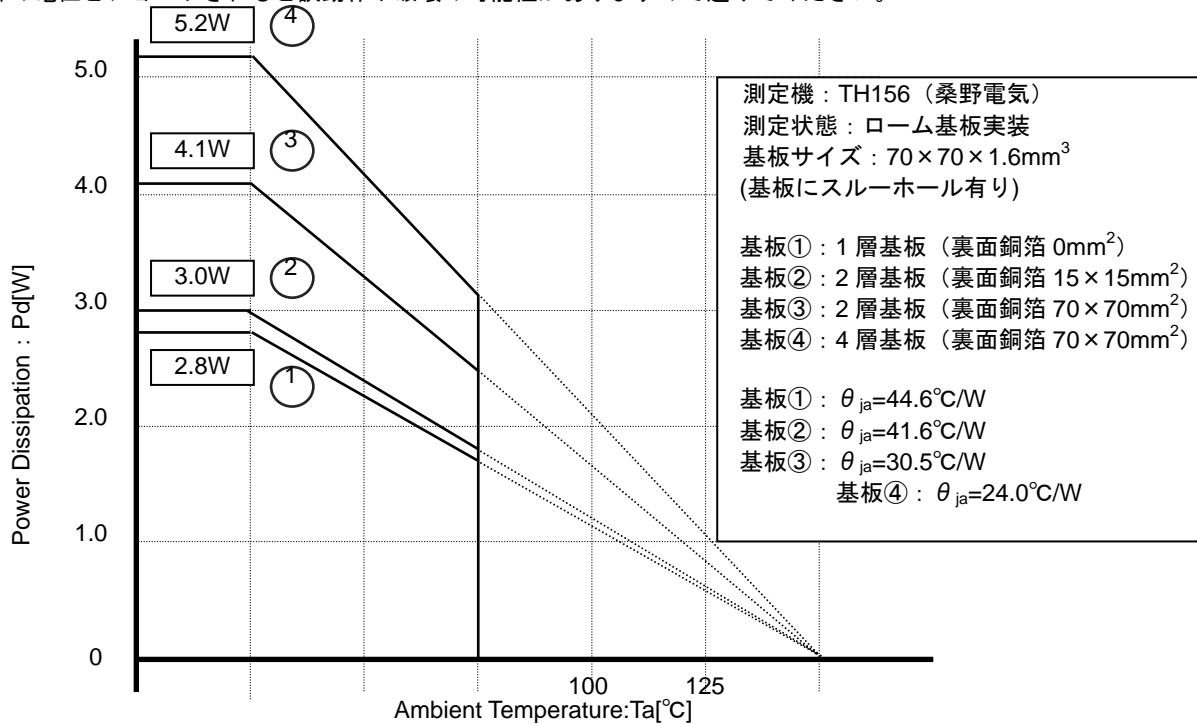


Fig.3 HSOP-M36 熱軽減曲線

## ●使用上の注意点

## (1)絶対最大定格について

印加電圧及び動作温度範囲などの絶対最大定格を超えた場合、破壊の可能性があります。破壊した場合、ショートモードもしくはオープンモードなど、特定できませんので絶対最大定格を超えるような特殊モードが想定される場合、ヒューズなど、物理的な安全対策を施すようお願い致します。

## (2)電源コネクタの逆接続について

電源コネクタの逆接続により IC が破壊する恐れがあります。逆接破壊保護用として外部に電源と IC の電源端子間、及びモータコイル間にダイオードを入れるなどの対策を施してください。

## (3)電源ラインについて

モータの逆起電力により回生した電流の戻りが生じるため、回生電流の経路として電源-GND 間にコンデンサを入れるなどの対策をし、容量値は電解コンデンサには低温での容量ぬげが起こることなど諸特性に問題のないことを十分にご確認のうえ、決定してください。

## (4)GND 電位について

GND 端子の電位はいかなる動作状態においても、最低電位になるようにしてください。

## (5)熱設計について

実際の使用状態での許容損失(Pd)を考え、十分マージンを持った熱設計を行ってください。BD6387EFV、BD6385EFV、BD6383EFVは、パッケージの裏側にフレームを露出させておりますが、この部分に放熱処理を施し放熱効率を上げて使用することを想定しておりますのでご注意ください。基板表面だけでなく基板裏面にも放熱パターンをできるだけ広くとってご使用ください。BD6389FM は FIN 放熱端子を設けておりますが、この部分に放熱処理を施すと放熱効率をあげることが可能です。実際の使用状態を十分考慮し、できるだけ放熱パターンを広くとってご使用ください。

## (6)端子間ショートと誤装着について

プリント基板に取り付ける際、IC の向きや位置ずれに十分注意してください。誤って取り付けした場合、IC が破壊する恐れがあります。また出力間や出力と電源、GND 間に異物が入るなどしてショートした場合についても破壊の可能性があります。

## (7)強電界中での動作について

強電界中のご使用では、誤動作をする可能性がありますのでご注意ください。

## (8)ASO

本 IC を使用する際には、出力 Tr が絶対最大定格及び ASO を超えないように設定してください。

## (9)熱遮断回路

本 IC は熱遮断回路(TSD 回路)を内蔵しています。チップ温度が  $T_{jmax}=150^{\circ}\text{C}$  を超え、さらに温度上昇しますとモータへのコイル出力をオープン状態にします。熱遮断回路は、あくまでも  $T_{jmax}=150^{\circ}\text{C}$  を超えた異常状態下での熱的暴走から IC を遮断することを目的とした回路であり、セットの保護及び保障を目的とはしておりません。よって、この回路の機能を利用したセットの保護設計はしないでください。

TSD ON 温度[ $^{\circ}\text{C}$ ] (typ.)	ヒステリシス温度[ $^{\circ}\text{C}$ ] (typ.)
175	25

## (10)セット基板での検査について

セット基板での検査時に、インピーダンスの低いピンにコンデンサを接続する場合は、IC にストレスがかかる恐れがあるので、1 工程ごとに必ず放電を行ってください。また静電気対策として、組み立て工程にはアースを施し、運搬や保存の際には十分ご注意ください。また、検査工程までの道具への接続時には、必ず電源を OFF にしてから接続し検査を行い、電源を OFF にしてから取りはずしてください。

## (11)IC 端子入力について

本 IC はモノリシック IC であり、各素子間に素子分離のための P+アイソレーションと P 基板を有しています。この P 層と各素子の N 層とで P-N 接合が形成され、各種の寄生素子が構成されます。

例えば Fig.4 のように抵抗とトランジスタが端子と接続されている場合、

○抵抗では、GND > (端子 A) の時、トランジスタ(NPN)では GND > (端子 B) の時、P-N 接合が寄生ダイオードとして動作します。

○また、トランジスタ(NPN)では、GND > (端子 B) の時、

前述の寄生ダイオードと近接する他の素子の N 層によって寄生の NPN トランジスタが動作します。

IC の構造上、寄生素子は電位関係によって必然的にできます。寄生素子が動作することにより、回路動作の干渉を引き起こし、誤動作、ひいては破壊の原因ともなり得ます。したがって、入力端子に GND(P 基板)より低い電圧を印加するなど、寄生素子が動作するような使い方をしないよう十分に注意してください。

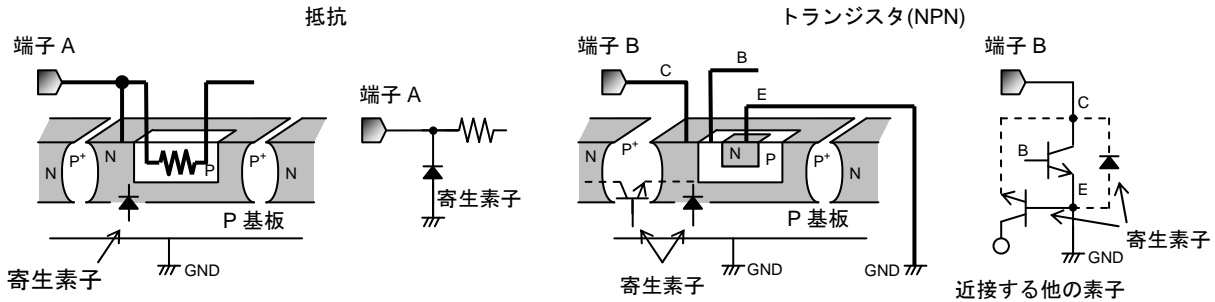


Fig.4 寄生素子の模式図

## (12)アース配線パターンについて

小信号 GND と大電流 GND がある場合、大電流 GND パターンと小信号 GND パターンは分離し、パターン配線の抵抗分と大電流による電圧変化が小信号 GND の電圧を変化させないように、セットの基準点で一点アースすることを推奨します。外付け部品の GND 配線パターンも変動しないように注意してください。

## (13)TEST 端子について

TEST 端子は、GND 接続にてご使用ください。

●発注形名セレクション

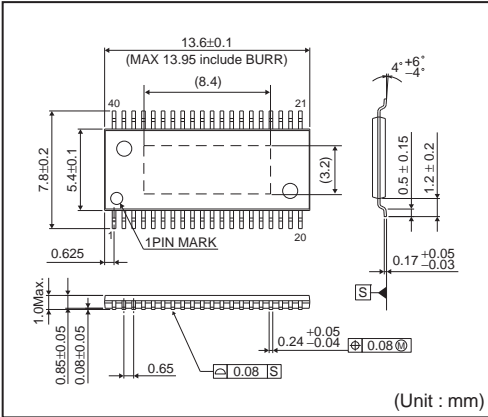
B D 6 3 8 3 E F V - E 2

形名

パッケージ  
 EFV : HTSSOP-B40  
 FM : HSOP-M36

包装、フォーミング仕様  
 E2: リール状エンボステッピング

HTSSOP-B40

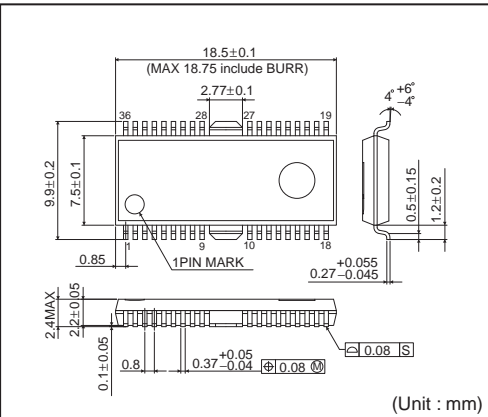


<包装仕様>

包装形態	エンボステッピング(防湿仕様)
包装数量	2000pcs
包装方向	E2 ( リールを左手に持ち、右手でテープを引き出したときに ) 製品の1番ピンが左上にくる方向

※ご発注の際は、包装数量の倍数でお願い致します。

HSOP-M36



<包装仕様>

包装形態	エンボステッピング(防湿仕様)
包装数量	1500pcs
包装方向	E2 ( リールを左手に持ち、右手でテープを引き出したときに ) 製品の1番ピンが左上にくる方向

※ご発注の際は、包装数量の倍数でお願い致します。

# ご注意

## ローム製品取扱い上の注意事項

1. 本製品は一般的な電子機器（AV 機器、OA 機器、通信機器、家電製品、アミューズメント機器等）への使用を意図して設計・製造されております。従いまして、極めて高度な信頼性が要求され、その故障や誤動作が人の生命、身体への危険若しくは損害、又はその他の重大な損害の発生に関わるような機器又は装置（医療機器<sup>(Note 1)</sup>、輸送機器、交通機器、航空宇宙機器、原子力制御装置、燃料制御、カーアクセサリを含む車載機器、各種安全装置等）（以下「特定用途」という）への本製品のご使用を検討される際は事前にローム営業窓口までご相談くださいますようお願い致します。ロームの文書による事前の承諾を得ることなく、特定用途に本製品を使用したことによりお客様又は第三者に生じた損害等に関し、ロームは一切その責任を負いません。

(Note 1) 特定用途となる医療機器分類

日本	USA	EU	中国
CLASS III	CLASS III	CLASS II b	Ⅲ類
CLASS IV		CLASS III	

2. 半導体製品は一定の確率で誤動作や故障が生じる場合があります。万が一、かかる誤動作や故障が生じた場合であっても、本製品の不具合により、人の生命、身体、財産への危険又は損害が生じないように、お客様の責任において次の例に示すようなフェールセーフ設計など安全対策をお願い致します。
  - ①保護回路及び保護装置を設けてシステムとしての安全性を確保する。
  - ②冗長回路等を設けて単一故障では危険が生じないようにシステムとしての安全を確保する。
3. 本製品は、一般的な電子機器に標準的な用途で使用されることを意図して設計・製造されており、下記に例示するような特殊環境での使用を配慮した設計はなされておられません。従いまして、下記のような特殊環境での本製品のご使用に関し、ロームは一切その責任を負いません。本製品を下記のような特殊環境でご使用される際は、お客様におかれまして十分に性能、信頼性等をご確認ください。
  - ①水・油・薬液・有機溶剤等の液体中でのご使用
  - ②直射日光・屋外暴露、塵埃中でのご使用
  - ③潮風、Cl<sub>2</sub>、H<sub>2</sub>S、NH<sub>3</sub>、SO<sub>2</sub>、NO<sub>2</sub>等の腐食性ガスの多い場所でのご使用
  - ④静電気や電磁波の強い環境でのご使用
  - ⑤発熱部品に近接した取付け及び当製品に近接してビニール配線等、可燃物を配置する場合。
  - ⑥本製品を樹脂等で封止、コーティングしてのご使用。
  - ⑦はんだ付けの後に洗浄を行わない場合（無洗浄タイプのフラックスを使用された場合も、残渣の洗浄は確実にを行うことをお勧め致します）、又ははんだ付け後のフラックス洗浄に水又は水溶性洗浄剤をご使用の場合。
  - ⑧本製品が結露するような場所でのご使用。
4. 本製品は耐放射線設計はなされておられません。
5. 本製品単体品の評価では予測できない症状・事態を確認するためにも、本製品のご使用にあたってはお客様製品に実装された状態での評価及び確認をお願い致します。
6. パルス等の過渡的な負荷（短時間での大きな負荷）が加わる場合は、お客様製品に本製品を実装した状態で必ずその評価及び確認の実施をお願い致します。また、定常時での負荷条件において定格電力以上の負荷を印加されますと、本製品の性能又は信頼性が損なわれるおそれがあるため必ず定格電力以下でご使用ください。
7. 許容損失(Pd)は周囲温度(Ta)に合わせてディレーティングしてください。また、密閉された環境下でご使用の場合は、必ず温度測定を行い、ディレーティングカーブ範囲内であることをご確認ください。
8. 使用温度は納入仕様書に記載の温度範囲内であることをご確認ください。
9. 本資料の記載内容を逸脱して本製品をご使用されたことによって生じた不具合、故障及び事故に関し、ロームは一切その責任を負いません。

## 実装及び基板設計上の注意事項

1. ハロゲン系（塩素系、臭素系等）の活性度の高いフラックスを使用する場合、フラックスの残渣により本製品の性能又は信頼性への影響が考えられますので、事前にお客様にてご確認ください。
2. はんだ付けはリフローはんだを原則とさせていただきます。なお、フロー方法でのご使用につきましては別途ロームまでお問い合わせください。詳細な実装及び基板設計上の注意事項につきましては別途、ロームの実装仕様書をご確認ください。

## **応用回路、外付け回路等に関する注意事項**

1. 本製品の外付け回路定数を変更してご使用になる際は静特性のみならず、過渡特性も含め外付け部品及び本製品のバラツキ等を考慮して十分なマージンをみて決定してください。
2. 本資料に記載された応用回路例やその定数などの情報は、本製品の標準的な動作や使い方を説明するためのもので、実際に使用する機器での動作を保証するものではありません。従いまして、お客様の機器の設計において、回路やその定数及びこれらに関連する情報を使用する場合には、外部諸条件を考慮し、お客様の判断と責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様又は第三者に生じた損害に関し、ロームは一切その責任を負いません。

## **静電気に対する注意事項**

本製品は静電気に対して敏感な製品であり、静電放電等により破壊することがあります。取り扱い時や工程での実装時、保管時において静電気対策を実施の上、絶対最大定格以上の過電圧等が印加されないようにご使用ください。特に乾燥環境下では静電気が発生しやすくなるため、十分な静電対策を実施ください。(人体及び設備のアース、帯電物からの隔離、イオナイザの設置、摩擦防止、温湿度管理、はんだごてのこて先のアース等)

## **保管・運搬上の注意事項**

1. 本製品を下記の環境又は条件で保管されますと性能劣化やはんだ付け性等の性能に影響を与えるおそれがありますのでこのような環境及び条件での保管は避けてください。
  - ①潮風、Cl<sub>2</sub>、H<sub>2</sub>S、NH<sub>3</sub>、SO<sub>2</sub>、NO<sub>2</sub>等の腐食性ガスの多い場所での保管
  - ②推奨温度、湿度以外での保管
  - ③直射日光や結露する場所での保管
  - ④強い静電気が発生している場所での保管
2. ロームの推奨保管条件下におきましても、推奨保管期限を超過した製品は、はんだ付け性に影響を与える可能性があります。推奨保管期限を超過した製品は、はんだ付け性を確認した上でご使用頂くことを推奨します。
3. 本製品の運搬、保管の際は梱包箱を正しい向き（梱包箱に表示されている天面方向）で取り扱ってください。天面方向が遵守されずに梱包箱を落下させた場合、製品端子に過度なストレスが印加され、端子曲がり等の不具合が発生する危険があります。
4. 防湿梱包を開封した後は、規定時間内にご使用ください。規定時間を超過した場合はベーク処置を行った上でご使用ください。

## **製品ラベルに関する注意事項**

本製品に貼付されている製品ラベルにQRコードが印字されていますが、QRコードはロームの社内管理のみを目的としたものです。

## **製品廃棄上の注意事項**

本製品を廃棄する際は、専門の産業廃棄物処理業者にて、適切な処置をしてください。

## **外国為替及び外国貿易法に関する注意事項**

本製品は外国為替及び外国貿易法に定める規制貨物等に該当するおそれがありますので輸出する場合には、ロームにお問い合わせください。

## **知的財産権に関する注意事項**

1. 本資料に記載された本製品に関する応用回路例、情報及び諸データは、あくまでも一例を示すものであり、これらに関する第三者の知的財産権及びその他の権利について権利侵害がないことを保証するものではありません。従いまして、上記第三者の知的財産権侵害の責任、及び本製品の使用により発生するその他の責任に関し、ロームは一切その責任を負いません。
2. ロームは、本製品又は本資料に記載された情報について、ローム若しくは第三者が所有又は管理している知的財産権その他の権利の実施又は利用を、明示的にも黙示的にも、お客様に許諾するものではありません。

## **その他の注意事項**

1. 本資料の全部又は一部をロームの文書による事前の承諾を得ることなく転載又は複製することを固くお断り致します。
2. 本製品をロームの文書による事前の承諾を得ることなく、分解、改造、改変、複製等しないでください。
3. 本製品又は本資料に記載された技術情報を、大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用、あるいはその他軍用用途目的で使用しないでください。
4. 本資料に記載されている社名及び製品名等の固有名詞は、ローム、ローム関係会社若しくは第三者の商標又は登録商標です。

**一般的な注意事項**

1. 本製品をご使用になる前に、本資料をよく読み、その内容を十分に理解されるようお願い致します。本資料に記載される注意事項に反して本製品をご使用されたことによって生じた不具合、故障及び事故に関し、ロームは一切その責任を負いませんのでご注意願います。
2. 本資料に記載の内容は、本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。本製品のご購入及びご使用に際しては、事前にローム営業窓口で最新の情報をご確認ください。
3. ロームは本資料に記載されている情報は誤りがないことを保証するものではありません。万が一、本資料に記載された情報の誤りによりお客様又は第三者に損害が生じた場合においても、ロームは一切その責任を負いません。